

Examen blanc

E

Espaces vectoriels et matrices

f

LPEM

Corrigé

Définition

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel et f un endomorphisme de E . On dit que f est une homothétie de E , s'il existe $\lambda \in \mathbb{K}$ tel que $f = \lambda \text{Id}_E$.

Exercice 1 Résolution du système linéaire suivant :

$$\begin{cases} x+2y+z = 1 \\ 2x-y+z = 2 \\ x+y+z = 1 \end{cases}$$

En effectuant les deux opérations élémentaires suivantes $L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1$ et $L_3 \leftarrow L_3 - L_1$, on obtient $x = 1, y = z = 0$. Donc $S = \{(1, 0, 0)\}$

Exercice 2 Soit A la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$1. (A - I_3)(A - 2I_3) = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$2. A(A - I_3)(A - 2I_3) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} = 0.$$

3. La matrice A n'est pas inversible. En effet si A est inversible, alors $(A - I_3)(A - 2I_3) = A^{-1}A(A - I_3)(A - 2I_3) = A^{-1} \cdot 0 = 0$, ce qui contredit le résultat de la première question.

Exercice 3 Soit $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x - y + 2z = 0\}$.

1. On a $0 - 0 + 2 \times 0 = 0$, donc $(0, 0, 0) \in F$. Soient $u = (x, y, z), v = (a, b, c)$ deux éléments de F et $\alpha \in \mathbb{R}$. On a $u + \alpha v = (x + \alpha a, y + \alpha b, z + \alpha c)$. Comme $(x + \alpha a) - (y + \alpha b) + 2(z + \alpha c) = (x - y + 2z) + \alpha(a - b + 2c) = 0$, il vient alors que $u + \alpha v \in F$. Donc F est un sous espace vectoriel de \mathbb{R}^3 .

2. Soit $u = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$. On a $u \in F$ si, et seulement si, $x = y - 2z$ si, et seulement si, $u = (y - 2z, y, z) = y(1, 1, 0) + z(-2, 0, 1)$. On en déduit que $F = \text{Vect}((1, 1, 0), (-2, 0, 1))$ ou encore que $((1, 1, 0), (-2, 0, 1))$ est génératrice de F . Par une simple vérification cette famille est libre, donc c'est une base de F . D'où $\dim F = 2$.

3. Soit $u \in F \cap G$, il existe α tel que $u = \alpha(1, 0, 0) = (\alpha, 0, 0)$, et comme $u \in F$ on a donc $\alpha - 0 + 2 \times 0 = 0$ c'est-à-dire $\alpha = 0$, par suite $u = 0$. Ainsi la somme $F + G$ est directe. Le sous espace vectoriel G est engendré par un vecteur non nul, il s'agit alors d'une droite vectorielle, donc $\dim G = 1$. Finalement on a $\dim G + \dim F = \dim \mathbb{R}^3$, d'où $F \oplus G = \mathbb{R}^3$.

PROBLÈME

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension $n \geq 2$.

Première partie :

Une caractérisation des homothéties

Dans cette partie, f est un endomorphisme de E tel que pour tout $x \in E$, la famille $(x, f(x))$ est liée. Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E .

1. Soit $x \in E$. Si $x = 0$, $f(x) = 1x$ (par exemple $\lambda_0 = 1$).
Si $x \neq 0$. La famille $(x, f(x))$ étant liée, donc ils existent $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$ non tous nuls tels que $\alpha x + \beta f(x) = 0$, puis $\beta f(x) = -\alpha x$. On a $\beta \neq 0$ (car si $\beta = 0$ alors $\alpha x = 0$ et donc $\alpha = 0$), d'où $f(x) = -\frac{\alpha}{\beta}x$. Dans ce cas $\lambda_x = -\frac{\alpha}{\beta}$.
2. Si $i = j$ rien à démontrer. On suppose alors que $i \neq j$. On a $f(e_i + e_j) = f(e_i) + f(e_j)$. D'une part $f(e_i + e_j) = \lambda(e_i + e_j) = \lambda e_i + \lambda e_j$ où $\lambda = \lambda_{e_i + e_j}$ (d'après la question précédente). D'autre part $f(e_i) + f(e_j) = \lambda_{e_i} e_i + \lambda_{e_j} e_j$. Donc $\lambda e_i + \lambda e_j = \lambda_{e_i} e_i + \lambda_{e_j} e_j$ ou encore $(\lambda - \lambda_{e_i})e_i + (\lambda - \lambda_{e_j})e_j = 0$. Puisque la famille (e_i, e_j) est libre, on a donc $\lambda - \lambda_{e_i} = \lambda - \lambda_{e_j} = 0$, et donc $\lambda_{e_i} = \lambda = \lambda_{e_j}$.
3. D'après la question précédente, λ_{e_i} ne dépend pas de i , c'est-à-dire $\lambda_{e_1} = \lambda_{e_2} = \dots = \lambda_{e_n}$. Si on note par λ la valeur de cette constante, on a donc pour tout $1 \leq i \leq n$, $f(e_i) = \lambda e_i$. Soit $x \in E$, il existent $x_1, \dots, x_n \in \mathbb{K}$ tels que $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$, donc $f(x) = \sum_{i=1}^n x_i f(e_i) = \sum_{i=1}^n x_i \lambda e_i = \lambda \left(\sum_{i=1}^n x_i e_i \right) = \lambda x$.
D'où $f = \lambda \text{Id}_E$.

Deuxième partie :

Commutant de $\mathcal{L}(E)$

Soit f un endomorphisme de E qui commute avec tous les endomorphismes de E , c'est-à-dire pour tout $g \in \mathcal{L}(E)$, $fg = gf$.

4. Soit x un vecteur non nul de E .
- 4.1 Comme $x \neq 0$, la famille (x) formé par l'élément x est libre, d'après le théorème de la base incomplète, on peut la compléter en une base de E , c'est-à-dire ils existent $\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_{n-1} \in E$ tel que $\mathcal{B}' = (x, \varepsilon_1, \dots, \varepsilon_{n-1})$ soit une base de E .
On note h_x l'unique endomorphisme de E vérifiant : $h_x(x) = x$ et $h_x(\varepsilon_i) = 0$ pour $1 \leq i \leq n-1$.
- 4.2 Soit $y \in E$, ils existent $y_1, \dots, y_n \in \mathbb{K}$ tels que $y = y_1 x + y_2 \varepsilon_1 + \dots + y_n \varepsilon_{n-1}$ (car \mathcal{B}' est une base de E). Donc $h_x(y) = y_1 h_x(x) + y_2 h_x(\varepsilon_1) + \dots + y_n h_x(\varepsilon_{n-1}) = y_1 x \in \text{Vect}(x)$.
- 4.3 En tenant compte la commutativité de f et h_x et le fait que $h_x(x) = x$, on obtient, $f(x) = f(h_x(x)) = h_x(f(x))$.
- 4.4 D'après les résultats des deux questions précédentes, on a, $f(x) = h_x(f(x)) \in \text{Vect}(x)$, c'est-à-dire il existe $\alpha \in \mathbb{K}$ tel que $f(x) = \alpha x$ ou encore $f(x) - \alpha x = 0$, donc la famille $(x, f(x))$ est liée.
5. D'après ce qui précède, pour tout vecteur non nul x , la famille $(x, f(x))$ est liée, comme la famille $(0, f(0))$ est liée, on a donc pour tout $x \in E$, la famille $(x, f(x))$ est liée. On en déduit alors, en appliquant le résultat de la première partie, que f est une homothétie.

Troisième partie :
Non homothétie en dimension 2.

Dans cette partie $n = 2$, et f un endomorphisme de E qui n'est pas une homothétie.

6. Si pour tout vecteur $e \in E$ la famille $(e, f(e))$ est liée, alors f est une homothétie, ce qui n'est pas le cas. Il existe alors $e \in E$ tel que la famille $(e, f(e))$ est libre, donc c'est une base de E car $\dim E = 2$.
7. On a $f^2(e) \in E$ et \mathcal{B}_1 base de E , donc ils existent $a, b \in \mathbb{K}$ tels que $f^2(e) = ae + bf(e)$.
8. Soit $x \in E$. Ils existent $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$ tels que $x = \alpha e + \beta f(e)$. Donc

$$\begin{aligned} f^2(x) &= f^2(\alpha e + \beta f(e)) = \alpha f^2(e) + \beta f^3(e) = \alpha f^2(e) + \beta f(f^2(e)) \\ &= \alpha f^2(e) + \beta f(ae + bf(e)) = \alpha ae + \alpha bf(e) + \beta af(e) + \beta bf^2(e) \\ &= a(\alpha e + \beta f(e)) + bf(\alpha e + \beta f(e)) = ax + bf(x) \end{aligned}$$

On a donc, pour tout $x \in E$, $f^2(x) = ax + bf(x)$.